## S E C Ţ I U N E A 06-15

**CONCEPȚIA ȘI EXPLOATAREA**

**SISTEMELOR DE PRODUCȚIE ROBOTIZATE**

##### 10.05.2019, ora 8.00

*Sala CO 006*

###### Comisia de examinare

Prof.dr.ing. Adrian NICOLESCU - Preşedinte

Prof.dr.ing.Tiberiu DOBRESCU

Prof.dr.ing. Cristina PUPĂZĂ

Ş.l. dr.ing. Mario IVAN

As. drd. ing Cozmin CRISTOIU

Student PREDA Bogdan - Secretar

**1. Robot portal dublu cu structură portantă deschisă pentru descarcat repere de pe mașini de injecţie mase plastice in matriţă**

*Student*: BAYSALOGLU Kenan anul IV, Robotica, Facultatea IMST

*Conducător științific*: Prof. dr. ing. Adrian NICOLESCU

*Autor corespondent*: BAYSALOGLU Kenan

**2. Celulă flexibilă pentru prelucrat repere de tip disc integrand un robot de tip braţ articulat echipat cu efector dublu**

*Student*: CHICIUC Alexandru-Nicolae anul IV, Robotica, Facultatea IMST

*Conducător științific*: Prof. dr. ing. Adrian Nicolescu

*Autor corespondent*: CHICIUC Alexandru-Nicolae

**3. Robot de tip braţ articulat integrat într-o celulă flexibilă pentru debavurat repere din industria aerospaţială**

*Student*: CHIRIGIU Nicoleta anul IV, Robotica, Facultatea IMST

*Conducător științific*: Conf. dr. ing. Anania Dorel

*Autor corespondent*: CHIRIGIU Nicoleta

**4. Robot braţ articulat cu sistem de extensie a spatiului de lucru integrat într-o staţie de vopsire caroserii auto de camionete**

*Student*: DAVID Denis-Andrei anul IV, Robotica, Facultatea IMST

*Conducător științific*: Prof. dr. ing. Adrian Nicolescu

*Autor corespondent*: DAVID Denis-Andrei

**5. Celulă robotizată pentru sudare cu arc electric integrând un robot industrial de tip braţ articulat**

*Student*: DUMITRAŞCU Constantin anul IV, Robotica, Facultatea IMST

*Conducător științific*: Prof. dr. ing. Adrian Nicolescu

*Autor corespondent*: DUMITRAŞCU Constantin

**6. Celulă robotizată pentru ascuţit scule așchietoare integrând un robot braţ articulat**

*Student*: GIOLU Cristian anul IV, Robotica, Facultatea IMST

*Conducător științific*: Prof. dr. ing. Adrian Nicolescu

*Autor corespondent*: GIOLU Cristian

**7. Linie de fabricaţie robotizată pentru depaletizare - umplere - paletizare recipiente din aluminiu pentru bere**

*Student*: MĂGUREANU Cristiana anul IV, Robotica, Facultatea IMST

*Conducător științific*: Prof. dr. ing. Adrian Nicolescu

*Autor corespondent*: MĂGUREANU Cristiana

**8. Celulă robotizată pentru îndoirea ţevilor integrând un robot industrial de tip braţ articulat**

*Student*: MIHALACHE Alexandru-Felix anul IV, Robotica, Facultatea IMST

*Conducător științific*: Prof. dr. ing. Adrian Nicolescu

*Autor corespondent*: MIHALACHE Alexandru-Felix

**9. Celulă robotizată pentru paletizat bidoane de apă de 20 litri**

*Student*: MINCĂ Laurenţiu-Vasile anul IV, Robotica, Facultatea IMST

*Conducător științific*: Prof. dr. ing. Adrian Nicolescu

*Autor corespondent*: MINCĂ Laurenţiu-Vasile

**10. Celulă robotizată pentru debavurarea reperelor de tip carcasă din aluminiu**

*Student*: NECŞULESCU Robert-Emanuel anul IV, Robotica, Facultatea IMST

*Conducător științific*: Prof. dr. ing. Adrian Nicolescu

*Autor corespondent*: NECŞULESCU Robert-Emanuel

**11. Celulă robotizată pentru paletizare cutii de carton**

*Student*: PURECE Andrei-Vlăduţ anul IV, Robotica, Facultatea IMST

*Conducător științific*: Prof. dr. ing. Adrian Nicolescu

*Autor corespondent*: PURECE Andrei-Vlăduţ

**12. Robot de tip braţ articulat integrat într-o celulă flexibilă pentru îndoirea tablelor**

*Student*: VOICU Nicolae - Adrian anul IV, Robotica, Facultatea IMST

*Conducător științific*: Prof. dr. ing. Adrian Nicolescu

*Autor corespondent*: VOICU Nicolae - Adrian

**13. Celulă robotizată de șlefuire a reperelor fabricate din lemn, integrând un robot de tip braţ articulat**

*Student*: CHERECHEŞ Dragoş-Mihai anul IV, Robotica, Facultatea IMST

*Conducător științific*: Prof. dr. ing. Adrian Nicolescu

*Autor corespondent*: CHERECHEŞ Dragoş-Mihai

**14. Celulă robotizată utilizată pentru asamblarea sertarelor de mobilier**

*Student*: PĂTRÎNTAŞU Dana-Alexandra anul IV, Robotica, Facultatea IMST

*Conducător științific*: S.l. dr. ing. Mario Ivan

*Autor corespondent*: PĂTRÎNTAŞU Dana-Alexandra

**15. Celulă robotizată pentru depunerea de material adeziv pe capacul unui hard disk**

*Student*: POPESCU Robert-Cristian anul IV, Robotica, Facultatea IMST

*Conducător științific*: S.l. dr. ing. Mario Ivan

*Autor corespondent*: POPESCU Robert-Cristian

**16. Robot de tip braţ articulat deplasabil la sol pentru construcţia de zidării din cărămizi**

*Student*: PORCOŢEANU Călin anul IV, Robotica, Facultatea IMST

*Conducător științific*: S.l. dr. ing. Mario Ivan

*Autor corespondent*: PORCOŢEANU Călin

**17. Robot industrial de tip braţ articulat integrat într-o aplicaţie de cultivare și recoltare a castraveţilor**

*Student*: STAN Laurenţiu-Alexandru anul I, Robotica, Facultatea IMST

*Conducător științific*: S.l. dr. ing. Mario Ivan

*Autor corespondent*: STAN Laurenţiu-Alexandru

**18. Celulă robotizată pentru prelucrat prin așchiere repere cu suprafeţe de revoluţie integrând un robot de tip braţ articulat**

*Student*: PREDA Bogdan-Ionuţ anul IV, Robotica, Facultatea IMST

*Conducător științific*: Prof. dr. ing. Adrian Nicolescu

*Autor corespondent*: PREDA Bogdan-Ionuţ

**19. Celulă robotizată de asamblare a reperelor din lemn folosite în construcţii, integrând un robot de tip portal dublu**

*Student*: SBÎRCEA Bogdan - Mihail anul IV, Robotica, Facultatea IMST

*Conducător științific*: Prof. dr. ing. Tiberiu Dobrescu

*Autor corespondent*: SBÎRCEA Bogdan - Mihail

**20. Celulă robotizată pentru acoperire cu liant a cochilelor**

*Student*: SIMION Vlad-Ionuţ anul IV, Robotica, Facultatea IMST

*Conducător științific*: Prof. dr. ing. Diana Popescu

*Autor corespondent*: SIMION Vlad-Ionuţ

**21. Celulă robotizată pentru sudare cu arc electric integrând un robot de tip braţ articulat**

*Student*: VLAD Marina-Loredana anul IV, Robotica, Facultatea IMST

*Conducător științific*: Conf. dr. ing. Dorel Anania

*Autor corespondent*: VLAD Marina-Loredana

**22. Celulă robotizată pentru depaletizare - paletizare bidoane de apă de 20 litri**

*Student*: ŞERBAN Ştefan-Cristian anul IV, Robotica, Facultatea IMST

*Conducător științific*: Prof. dr. ing. Cristina Pupaza

*Autor corespondent*: ŞERBAN Ştefan-Cristian

**23. Robot braţ articulat integrat într-o celulă de paletizare bobine de tuburi din mase plastice**

*Student*: RADU Dana-Florina anul IV, Robotica, Facultatea IMST

*Conducător științific*: Prof. dr. ing. Cristina Pupaza

*Autor corespondent*: RADU Dana-Florina

**24. Robot industrial de tip braţ articulat integrat într-o celulă flexibilă pentru deformare plastică bară stabilizatoare**

*Student*: JORJA Antony anul IV, Robotica, Facultatea IMST

*Conducător științific*: Prof. dr. ing. Cristina Pupaza

*Autor corespondent*: JORJA Antony

**25. Celulă robotizată pentru paletizare integrând roboţi industriali de tip braţ articulat**

*Student*: STOICA Victor - Mihai anul IV, Robotica, Facultatea IMST

*Conducător științific*: Prof. dr. ing. Adrian Nicolescu

*Autor corespondent*: STOICA Victor - Mihai

**26. Cercetari de dinamica fluidelor pentru operatiile de sterilizare a recipientelor din aluminiu avand forme complexe standardizate destinate depozitarii lichidelor carbo-gazoase**

*Student*: MĂGUREANU Cristiana anul IV, Robotica, Facultatea IMST

*Conducător științific*: Prof. dr. ing. Cristina Pupaza, Prof. dr. ing. Adrian Nicolescu

*Autor corespondent*: MĂGUREANU Cristiana

**27. Simularea comportarii dinamice a robotului ABB IRB 6640 integrat într-o celulă flexibilă pentru prelucrarea reperelor de tip disc**

*Student*: CHICIUC Alexandru-Nicolae, Anul IV Robotică Facultatea IMST

*Conducător științific*: Prof. dr. ing. Cristina Pupaza, Prof. dr. ing. Adrian NICOLESCU

*Autor corespondent*: CHICIUC Alexandru-Nicolae

**28. Celula robotizata de sortare a deseurilor de plastic si aluminiu, integrand roboti de tip Delta si brat articulat**

*Student*: STANCIU Razvan, anul IV, Robotica, Facultatea IMST

*Conducător științific*: S.l. dr. ing. Mario Ivan

*Autor corespondent*: STANCIU Razvan

**29. Linie robotizata pentru depunere materiale de etansare pe caroserii auto integrand opt roboti de tip brat articulat**

*Student*: TUDORACHE Cristiana, anul IV, Robotica, Facultatea IMST

*Conducător științific*: S.l. dr. ing. Mario Ivan

*Autor corespondent*: TUDORACHE Cristiana

**30. Celulă robotizată pentru paletizat cofraje cu ouă**

*Student*: POPESCU Vlad, anul IV, Robotica, Facultatea IMST

*Conducător științific*: S.l. dr. ing. Mario Ivan

*Autor corespondent*: POPESCU Vlad

**31. Celulă robotizată de paletizare cutii de carton integrând un robot industrial de tip portal dublu**

*Student*: ENE Catalin, anul IV, Robotica, Facultatea IMST

*Conducător științific*: S.l. dr. ing. Mario Ivan

*Autor corespondent*: ENE Catalin