

### Programul Robotica Departamentul MSP 2015

Nr crt	NUME PRENUME STUDENT	NR TEMA	CONDUCATOR PROIECT	DENUMIRE TEMA PROIECT DIPLOMA	Promotia
1	ALEXANDRU Tudor George	ROB 01-2015	Ivan Mario	Celula flexibila de sudare robotizata cu incarcare - descarcare si depozitare a dispozitivelor port piese intr-o magazie automatizata	2015
2	BALABAN Cristina	ROB 02-2015	Nicolescu Adrian	Ansamblu modular de camere chirurgicale hibride polifunctionale, integrand roboti pentru chirurgie, sisteme robotice pentru imagistica si computer tomograf	2015
3	BARBAROSIE Daniel	ROB 03-2015	Popescu Diana	Robot industrial de tip brat articulat integrat intr-o celula de sudare grinzi metalice	2015
4	BILIBOU Ionut-Alexandru	ROB 04-2015	Parpala Radu	Robot tip SCARA integrat intr-o celula pentru ambalarea placutelor din sticla pentru probe medicale de laborator	2015
5	BLEDEA Ionut-Bogdan	ROB 05-2015	Ivan Mario	Celula flexibila de prelucrare prin aschiere repere din materiale lemnioase si compozite cu robot industrial de tip brat articulat echipat cu sistem de cuplare-decuplare automata a efectelor si efecto de tip scula cu antrenare proprie	2015
6	BOLDA Mihai	ROB 06-2015	Nicolescu Adrian	Sistem de paletizare hibrid cu robot industrial de tip portal pentru ordonarea obiectelor de pe un strat, compactizor de obiecte dintr-un strat si robot industrial de tip brat articulat pentru manipularea in grup a obiectelor	2015
7	BRATU Mihai-Iulian	ROB 07-2015	Nicolescu Adrian	Celula de fabricatie flexibila pentru sudare cu arc electric piese de dimensiuni medii - mari integrand robot industrial de tip brat articulat cu cinematica hibrida deplasabil la sol prin intermediul a doua platforme omnidirectionale	2015
8	BURLACU Mirela-Madalina	ROB 08-2015	Dobrescu Tiberiu	Celula flexibila de paletizare integrand robot industrial tip brat articulat	2015
9	CEBOTARENCU Nicolae	ROB 09-2015	Nicolescu Adrian	Linie de sortare - distributie - ambalare produse alimentare cu roboti cu actionare paralela	2015

<b>10</b>	<b>CARCIU Alexandra Constantina</b>	ROB 10-2015	<b>Anania Dorel</b>	Robot industrial tip brat articulat cu 6 grade de libertate implementat intr-o aplicatie robotizata pentru vopsire in industria auto	<b>2015</b>
<b>11</b>	<b>COCOTAN Andrei Ovidiu</b>	ROB 11-2015	<b>Nicolescu Adrian</b>	Sistem de paletizare hibrid cu robot industrial de tip brat articulat, compactizor de obiecte de pe un strat, sistem de liftare a straturilor pentru formarea stivei si sistem de infoliere a stivei	<b>2015</b>
<b>12</b>	<b>COLAC Maria Madalina</b>	ROB 12-2015	<b>Dobrescu Tiberiu</b>	Celula flexibila de asamblare - montaj integrand robot industrial tip brat articulat	<b>2015</b>
<b>13</b>	<b>CRISTEA Georgian Calin</b>	ROB 13-2015	<b>Pupaza Cristina</b>	Robot tip brat articulat integrat in celula flexibila pentru sudare cu arc electric	<b>2015</b>
<b>14</b>	<b>DEACONU Robert Bogdan</b>	ROB 14-2015	<b>Popescu Diana</b>	Robot industrial de tip brat articulat pentru taiere laser repere din tabla	<b>2015</b>
<b>15</b>	<b>DINCA Darius</b>	ROB 15-2015	<b>Ghinea Mihai</b>	Celula flexibila de fabricatie integrand un robot industrial suspendat, pentru alimentarea unei masini unelte de prelucrat prin deformare plastica echipata cu sistem de paletizare	<b>2015</b>
<b>16</b>	<b>DRAGHESCU Daniel</b>	ROB 16-2015	<b>Pupaza Cristina</b>	Robot tip brat articulat pentru incarcare - descarcare semifabricate / piese pe strung	<b>2015</b>
<b>17</b>	<b>DRAGOMIR Vladut Mario</b>	ROB 17-2015	<b>Nicolescu Adrian</b>	Platforma logistica omnidirectionala pentru incarcarea automatizata a containerelor echipata cu robot industrial de tip brat articulat, conveioare cu banda si sistem de transfer automat al obiectelor intre conveioare	<b>2015</b>
<b>18</b>	<b>DUMITRACHE Constantin</b>	ROB 18-2015	<b>Pupaza Cristina</b>	Robot tip portal dublu pentru operatiile de prelucrare geamuri	<b>2015</b>
<b>19</b>	<b>FLORESCU Bogdan Gabriel</b>	ROB 19-2015	<b>Nicolescu Adrian</b>	Celula flexibila de paletizare cu robot de tip portal dublu, integrat in linie de paletizare cu stocator - distribuitor de paleti si sisteme de transport al paletilor de tip conveioare si robocare	<b>2015</b>
<b>20</b>	<b>IANCU Elena</b>	ROB 20-2015	<b>Ivan Mario</b>	Robot in structura antropomorfica utilizat in operatiile de asamblare-montaj a unui scaun de birou	<b>2015</b>
<b>21</b>	<b>ILIE Florentin Marian</b>	ROB 21-2015	<b>Nicolescu Adrian</b>	Celula robotizata pentru etansarea caroseriilor auto integrata in linie de fabricatie cu transfer al caroseriilor pe	<b>2015</b>

				conveyor si manipulare a acestora de catre un robot industrial cu sarcina portanta mare	
22	<b>ILIE Marius Daniel</b>	ROB 22-2015	<b>Constantin George</b>	Sistem de paletizare hibrid cu 2 roboti industriali de tip brat articulat pentru aranjarea obiectelor, compactizor de obiecte dintr-un strat, robot pentru manipularea straturilor de obiecte si sistem de infoliere a stivei	<b>2015</b>
23	<b>IONITA N.T. Eduard Costin</b>	ROB 23-2015	<b>Dobrescu Tiberiu</b>	Robot de tip brat articulat integrat intr-o celula flexibila de asamblare-montaj automatizat	<b>Serie veche</b>
24	<b>MARICA (VANCEA) P. Gabriela-Corina</b>	ROB 24-2015	<b>Dobrescu Tiberiu</b>	Robot industrial portal simplu pentru incarcare - descarcare semifabricate / piese pe un centru de prelucrare prin strunjire	<b>Serie veche</b>
25	<b>MOTOFAN Nicolae Cosmin</b>	ROB 25-2015	<b>Olaru Adrian</b>	Celula de fabricatie pentru sudare cu arc electric repere din industria auto cu robot industrial de tip brat articulat	<b>2015</b>
26	<b>MUSCALU Gabriel Ionut</b>	ROB 26-2015	<b>Avram Cezara</b>	Celula de asamblare-montaj cu robot de tip brat de articulat.	<b>2015</b>
27	<b>PANDELESCU Lucian Vasile</b>	ROB 27-2015	<b>Constantin George</b>	Celula robotizata pentru piese obtinute prin injectie de mase plastice asistata de un robot portal	<b>2015</b>
28	<b>PARASCHIV Flavian</b>	ROB 28-2015	<b>Parpala Radu</b>	Robot SCARA integrat intr-o celula pentru aplicatii din industria electronica, lipire (cositorire) circuite electrice	<b>2015</b>
29	<b>PAUNA Octavian Florin</b>	ROB 29-2015	<b>Dobrescu Tiberiu</b>	Celula flexibila de vopsire integrand robot industrial de tip brat articulat	<b>2015</b>
30	<b>POLOBOC Valentin Andrei</b>	ROB 30-2015	<b>Ghinea Mihai</b>	Integrarea unui robot de tip SCARA intr-o linie inteligenta de montaj si testare placi de baza si video	<b>2015</b>
31	<b>PREDA Andrei Valentin</b>	ROB 31-2015	<b>Constantin George</b>	Robot tip brat articulat integrat in linie de montaj automobile.	<b>2015</b>
32	<b>PURTUC Anamaria</b>	ROB 33-2015	<b>Constantin George</b>	Robot tip brat articulat integrat in celula robotizata pentru prelucrarea prin aschiere a marginilor unor cuve din tabla	<b>Serie veche</b>
33	<b>SCARLAT Petrica Catalin</b>	ROB 33-2015	<b>Avram Cezara</b>	Robot de tip portal dublu integrat intr-un sistem logistic de sortare-stocare-distributie produse din industria auto	<b>2015</b>
34	<b>SIMION Marius Catalin</b>	ROB 34-2015	<b>Anania Dorel</b>	Robot industrial de tip portal dublu cu 5 grade de libertate integrat intr-o aplicatie robotizata pentru taiere cu jet de apa	<b>2015</b>

35	<b>STAN</b> Elena Liliana	ROB 35-2015	<b>Ivan Mario</b>	Celula flexibila de debavurare cu robot industrial de tip brat articulat echipat cu sistem de cuplare-decuplare automata a efectorilor si sistem de vedere artificiala pentru controlul reperelor prelucrate	<b>2015</b>
36	<b>STANCIU</b> Marius Sorin	ROB 36-2015	<b>Iacob Robert</b>	Robot industrial cu arhitectură generală de tip braț articulat integrat într-o celulă monobloc de paletizare.	<b>2015</b>
37	<b>STANCIULESCU</b> Bogdan Ene	ROB 37-2015	<b>Olaru Adrian</b>	Celulă de fabricație prin strunjire cu robot industrial de tip braț articulat hibrid și robot industrial portal dublu	<b>Serie veche</b>
38	<b>TANASE</b> Claudiu	ROB 39-2015	<b>Avram Cezara + Nicolescu Adrian</b>	Celula flexibila pentru prelucrari prin aschiere repere din aliaje usoare cu robot de tip brat articulat	<b>2015</b>
39	<b>VISAN</b> Alin Marin	ROB 38-2015	<b>Olaru Adrian</b>	Celula flexibila de impachetare cu robot de tip SCARA	<b>2015</b>