

SECȚIUNEA 06 – 19**DESIGNUL ȘI COMPETITIVITATEA
SISTEMELOR MECANICE MOBILE**

Sala JC 106

Comisia de examinare

Prof.dr.ing. Adriana COMĂNESCU – președinte
Conf.dr.ing. Marin NEACȘA- membru
Conf.dr.ing. Iulian TABĂRĂ- membru
Ș.l.dr.ing. Ileana DUGĂEȘESCU
Student Gabriela VODĂ (FIROUZI)– secretar

16 MAI 2015
Orele 09:00 - 16:00

1. Studiul competitivității unei mese paralele XYZ

Studenți: Alexandra – Viorica STAN, Andrada – Mădălina PRIOTEASA, Maria – Georgiana SOLOMON, anul I, MASTER IMST, Facultatea IMST.

Conducători științifici: Prof.dr.ing. Constantin OCNĂRESCU, Conf.dr.ing. Marin NEACȘA, Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților

2. Analiza competitivității unor programe de calcul pentru comanda unei mese paralele XYZ

Studenți: Mihai – Dragoș CIOCAN, Alexandru – Daniel LUPU, anul I, MASTER IMST, Facultatea IMST.

Conducători științifici: Prof.dr.ing. Constantin OCNĂRESCU, Conf.dr.ing. Marin NEACȘA, Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților

3. Modelarea cinematică și constructivă a pedipulatorului bimobil de tip RTRTR

Studenți: Mihai – Dragoș CIOCAN, Alexandra – Silvia POLENA, anul I, MASTER IMST, Andreea ONOFREI, anul II, MSSMM, Facultatea IMST.

Conducători științifici: Prof.dr.ing. Adriana COMĂNESCU, Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților, Conf.dr.ing. Dinu COMĂNESCU, Departamentul Mecatronică și mecanică de precizie.

4. Construirea unei imprimante 3D “Do-It-Yourself

Studenti: Valentina IPATE anul I, MASTER MSSMM., Facultatea IMST, Constantin Leontin Daniel

Conducători științifici: Prof.dr.ing. Adriana Comănescu, Ș.l.dr.ing. Ileana Dugășescu, Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților, Conf.dr.ing. Dinu COMĂNESCU, Departamentul Mecatronică și mecanică de precizie

5. Caracteristici structurale și modelarea inversă a pedipulatorului bimobil de tipul T-3R-T-6R

Studenti: Marius – Cristian CONSTANTIN, Roman MURZAC, Cristina - Ileana IONESCU, anul I, MASTER IMST, Facultatea IMST.

Conducători științifici: Prof.dr.ing. Adriana COMĂNESCU, Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților, Conf.dr.ing. Dinu COMĂNESCU, Departamentul Mecatronică și mecanică de precizie

6. Modelarea cinematică a unui mecanism monomobil în medii specifice de simulare

Studenti: Ionuț APOSTOL, Ana– Lucia BOZEANU, Andrada – Madalina PRIOTEASA, Maria - Georgiana SOLOMON, anul I, MASTER IMST, Facultatea IMST.

Conducători științifici: Prof.dr.ing. Adriana COMĂNESCU, Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților, Conf.dr.ing. Dinu COMĂNESCU, Departamentul Mecatronică și mecanică de precizie

7. Caracteristici de mișcare a unui pedipulator monomobil integrat într-un biomecanism

Studenti: Alexandra – Viorica STAN, Alexandru – Daniel LUPU, Cristian FUGARU, Cosmin Florinel IONESCU, Cristian – Iulian IONESCU, anul I, MASTER IMST, Facultatea IMST.

Conducători științifici: Prof.dr.ing. Adriana COMĂNESCU, Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților, Conf.dr.ing. Dinu COMĂNESCU, Departamentul Mecatronică și mecanică de precizie

8. Soluții constructive pentru mecanisme biomorfe tip insectă

Studenti: Anca BECIU, Mirela – Cristina FURTUNA, Alexandra – Maria GAVRILESCU, Marius – Cosmin MUNTEANU, Ionuț Alexandru PÎNZARIU, Alina Cristina TRENCOVICI, Aura ȚĂRANU, anul I, MASTER IMST, Facultatea IMST.

Conducători științifici: Prof.dr.ing. Adriana COMĂNESCU, Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților, Conf.dr.ing. Dinu COMĂNESCU, Departamentul Mecatronică și mecanică de precizie

9. Caracteristici ale elementelor spațiale pentru memorii rigide

Studenti: Andreea ONOFREI – anul II –MSSMM, Ciocan Mihai – Dragoș, Alexandra – Silvia POLENA, anul I IMST, Facultatea IMST.

Conducători științifici: Prof.dr.ing. Adriana COMĂNESCU, Ș.l.dr.ing. Ileana DUGĂEȘESCU Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților

10. Caracteristici ale sistemului de salvare pentru lucru la înălțime

Studenti: Daniel GHERGHE, Marinela CREAM, Constantin RADU, anul I, MSSMM, Facultatea IMST.

Conducători științifici: Prof.dr.ing. Adriana COMĂNESCU, Ș.l.dr.ing. Ileana DUGĂEȘESCU, Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților

11. Modelarea 3D a unui mecanism biomorf

Studenti: Mihaela DUMITRAȘCU, Florina GOLEA, anul I, MSSMM, Facultatea IMST.

Conducători științifici: Prof.dr.ing. Adriana COMĂNESCU, Ș.l.dr.ing. Ileana DUGĂEȘESCU, Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților

12. Grupe modulare pasive utilizate pentru modelele structurale inverse din robotică

Studenti: Iulian NICOLAESCU, Cătălin NICOLAESCU, anul II, MSSMM, Facultatea IMST.

Conducători științifici: Prof.dr.ing. Adriana COMĂNESCU, Ș.l.dr.ing. Ileana DUGĂEȘESCU, Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților

13. Analiza și sinteza structural-constructivă a unui sistem bimobil cu modelul invers 2+2+2+2

Studenti: Adina LEICA (VOICA), Carmen SASU (TICAN), Roxana ȘTEFĂNESCU (COPAE), anul II, MSSMM, Facultatea IMST.

Conducători științifici: Prof.dr.ing. Adriana COMĂNESCU, Ș.l.dr.ing. Ileana DUGĂEȘESCU, Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților

14. Analiza și sinteza structural-constructivă a unui sistem bimobil cu modelul invers 2+4+2

Studenti: Carmen SASU (TICAN), Adina LEICA (VOICA), Roxana ȘTEFĂNESCU (COPAE), anul II, MSSMM, Facultatea IMST.

Conducători științifici: Prof.dr.ing. Adriana COMĂNESCU, Ș.l.dr.ing. Ileana DUGĂEȘESCU, Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților

15. Analiza și sinteza structural-constructivă a unui sistem bimobil cu modelul invers 4+2+2

Studenti: Roxana ȘTEFĂNESCU (COPAE), Carmen SASU (TICAN), Adina LEICA (VOICA), anul II, MSSMM, Facultatea IMST.

Conducători științifici: Prof.dr.ing. Adriana COMĂNESCU, Ș.l.dr.ing. Ileana DUGĂEȘESCU, Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților

16. Analiza și sinteza structural-constructivă a unui sistem bimobil cu modelul invers 4+4

Studenti: Mihaela - Elena GHIZDĂVĂȚ (DURDUN), Daniela GRECU (BULUGEA), Eugenia - Dana GRIGORE (BENGA), Iuliana HUSEA (DIACONU), anul II, MSSMM, Facultatea IMST.

Conducători științifici: Prof.dr.ing. Adriana COMĂNESCU, Ș.l.dr.ing. Ileana DUGĂEȘESCU, Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților

17. Analiza și sinteza structural-constructivă a unui sistem bimobil cu modelul invers monogrupă pasivă

Studenți: Eugenia - Dana GRIGORE (BENGA), Mihaela - Elena GHIZDĂVĂȚ (DURDUN), Daniela GRECU (BULUGEA), Iuliana HUSEA (DIACONU), anul II, MSSMM, Facultatea IMST.

Conducători științifici: Prof.dr.ing. Adriana COMĂNESCU, Ș.l.dr.ing. Ileana DUGĂEȘESCU, Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților

18. Analiza și sinteza structural-constructivă a unui sistem bimobil cu modelul invers 6+2

Studenți: Iuliana HUSEA (DIACONU), Eugenia Dana GRIGORE (BENGA), Mihaela Elena GHIZDĂVĂȚ (DURDUN), GRECU (BULUGEA) Daniela anul II, MSSMM, Facultatea IMST.

Conducători științifici: Prof.dr.ing. Adriana COMĂNESCU, Ș.l.dr.ing. Ileana DUGĂEȘESCU, Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților

19. Analiza și sinteza structural-constructivă a unui sistem bimobil cu modelul invers 2+6

Studenți: Daniela GRECU (BULUGEA), Iuliana HUSEA (DIACONU), Eugenia - Dana GRIGORE (BENGA), Mihaela Elena GHIZDĂVĂȚ (DURDUN), anul II, MSSMM, Facultatea IMST.

Conducători științifici: Prof.dr.ing. Adriana COMĂNESCU, Ș.l.dr.ing. Ileana DUGĂEȘESCU, Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților

20. Studiu privind realizarea unui sistem de senzori pentru conducerea unui robot de montaj

Studenți: Adrian Theodor BUCUR, anul II, MSSMM, Facultatea IMST.

Conducător științific: Prof.dr.ing. Adriana COMĂNESCU, Ș.l.dr.ing. Ileana DUGĂEȘESCU Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților

21. Analiza competitivității sistemelor mecanice pe piața online de achiziții publice

Student: Elena.COMAN, anul II, MASTER CPSM, Facultatea IMST.

Conducători științifici: Conf.dr.ing. George ADIR, Conf.dr.ing. Marin NEACȘA, Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților

22. Consultanță privind sisteme mecanice pentru creșterea securității muncii

Student: Gabriel ZGAVAROGEA, anul II, MASTER CPSM, Facultatea IMST.

Conducători științifici: Conf.dr.ing. George ADIR, Conf.dr.ing. Marin NEACȘA Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților

23. Modelarea unui sistem mecanic pentru reglarea tirajului asistat de INVENTOR

Student: Sebastian MAZALU, anul II, MASTER MSSMM, Facultatea IMST.

Conducători științifici: Conf.dr.ing. Marin NEACȘA, Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților

24. Modelarea unui sistem mecanic pentru controlul concentrației în antioxidanți de rețea a fructelor

Student: Alexandra Elza MICU, anul II, MASTER MSSMM, Facultatea IMST.

Conducători științifici: Conf.dr.ing. Marin NEACȘA, Conf.dr.ing. George ADIR Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților

25. Modelarea unui sistem mecanic pentru controlul rezistenței la efort a lucrătorilor

Studenti: Ciprian Costin SIMION, anul II, MASTER MSSMM, Facultatea IMST.
Conducători științifici: Conf.dr.ing. Marin NEACȘA, Conf.dr.ing. George ADIR
Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților

26. Consultanță în vederea eficientizării distribuției de sisteme mecanice

Studenti: ing. Adrian Iosif, ing. Eduard ZAHARIA, anul I, MASTER CPSM, Facultatea IMST.
Conducători științifici: Conf.dr.ing. Marin NEACȘA, Conf.dr.ing. George ADIR
Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților

27. Contribuții la realizarea unei baze de date server client utile în analiza competitivității sistemelor mecanice

Studenti: ing. Dorin Nicolae POPESCU, prof. Gabriela VODA (FIROUZI), Mariana BANITA (Trofimescu) anul I, MASTER CPSM, Facultatea IMST.
Conducători științifici: Conf.dr.ing. Marin NEACȘA, Conf.dr.ing. George ADIR,
Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților

28. Contribuții la modularizarea sistemelor mecanice pentru transport de mărfuri

Student: George Gabriel STANCIU anul I, MASTER CPSM, Facultatea IMST.
Conducători științifici: Conf.dr.ing. Marin NEACȘA, Conf.dr.ing. George ADIR,
Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților

29. Construcția unui gripper

Studenti: Adrian IOSIF, Eduard ZAHARIA, anul I CPSM, Facultatea IMST
Conducător științific: Conf.dr.ing. Iulian TABĂRĂ, Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților

30. Modelarea geometrică și simularea mișcării unui gripper

Studenti: Adrian IOSIF, Eduard ZAHARIA, anul I CPSM, Facultatea IMST
Conducător științific: Conf.dr.ing. Iulian TABĂRĂ, Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților

31. Contribuții privind studiul structural – cinematic și modelarea unui sistem mecanic

Studenti: Elisabeta Bănică (Niculae), Anul II, MSSMM, Facultatea IMST
Conducători științifici: Prof.dr.ing. Adriana Comănescu, Ș.l.dr.ing. Ileana Dugășescu,
Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților