

S E C Ţ I U N E A 06-03**ROBOTICA ÎN INDUSTRIE ŞI SERVICII****08.05.2020, ora 8.00***On-line***Comisia de examinare**

Prof.dr.ing.Tiberiu DOBRESCU - Președinte

Prof.dr.ing. Adrian NICOLESCU

Prof.dr.ing. Cristina PUPĂZĂ

Ș.l. dr.ing. Mario IVAN

As. drd. ing Cozmin CRISTOIU

Student Alexandru FIRULESCU - Secretar

1. Prezentarea unei celule de asamblare pentru mânere de fierastrău ce încorporează și utilizarea unei camere detectoare.*Student:* FIRULESCU Alexandru, anul III, Robotică, Facultatea IIR*Conducător științific:* Conf. dr. inf. Cătălin Silvestru*Autor corespondent:* FIRULESCU Alexandru**2. Studiu asupra soluțiilor constructive specifice efectorilor polifuncționali și sistemului de orientare caracteristic unui robot de paletizare ABB IRB 660 integrat într-o celulă de paletizare obiecte din tipologii diferite. Fundamentare proiect de diplomă.***Student:* MOCIOC Corina-Elena, anul III, Robotică, Facultatea IIR*Conducător științific:* Prof. dr. ing. Adrian Nicolescu*Autor corespondent:* MOCIOC Corina-Elena**3. Studiu asupra soluțiilor constructive specifice efectorilor polifuncționali și sistemului de orientare caracteristic unui robot de paletizare ABB IRB 6650 integrat într-un sistem de paletizare modular cu robocar de transfer al paleților și stație de înfoliere de tip portal cu braț rotativ. Fundamentare proiect de diplomă.***Student:* OPREA Andreea-Irina, anul III, Robotică, Facultatea IIR*Conducător științific:* Prof. dr. ing. Adrian Nicolescu*Autor corespondent:* OPREA Andreea-Irina**4. Studiu asupra soluțiilor constructive specifice efectorilor polifuncționali și sistemului de orientare caracteristic unui robot de paletizare ABB IRB 460 integrat într-un sistem de**

paletizare modular cu robocar de transfer al paleților și stație de înfoliere de tip coloana cu masă rotativă. Fundamentare proiect de diplomă.

Student: PUIU Andreea-Daniela, anul III, Robotică, Facultatea IIR

Conducător științific: Prof. dr. ing. Adrian Nicolescu

Autor corespondent: PUIU Andreea-Daniela

5. Studiu asupra soluțiilor constructive specifice efectorilor polifuncționali și sistemului de orientare caracteristic unui robot de paletizare ABB IRB 460 integrat într-o celulă de paletizare robotizată cu 4 intrări - 4 ieșiri și robocar de transfer al paleților. Fundamentare proiect de diplomă.

Student: RADU Elena-Cătălina, anul III, Robotică, Facultatea IIR

Conducător științific: Prof. dr. ing. Adrian Nicolescu

Autor corespondent: RADU Elena-Cătălina

6. Simulare offline a procesului de frezare a unei mașini unelte cu comandă numerică și cercetare asupra implementării traductoarelor de poziție pe axe comandate numeric ale acesteia.

Student: BĂDICU George-Constantin, anul III, Robotică, Facultatea IIR

Conducător științific: S.l. dr. ing. Andrei Mario Ivan

Autor corespondent: BĂDICU George-Constantin

7. Simulare aplicație robotizată pentru manipulare diverse semifabricate

Student: PAVEL Diana-Mihaela, anul III, Robotică, Facultatea IIR

Conducător științific: S.l. dr. ing. Andrei Mario Ivan

Autor corespondent: PAVEL Diana-Mihaela

8. Simularea și analiza cinematică a unei aplicații robotizate de gestionare a intrărilor și ieșirilor dintr-un AS-RS.

Student: NĂSTASE Robert-Paul, anul III, Robotică, Facultatea IIR

Conducător științific: S.l. dr. ing. Andrei Mario Ivan

Autor corespondent: NĂSTASE Robert-Paul

9. Simularea și analiza cinematică a unei aplicații robotizate de manageriere ISRS și deservire MU-CNC.

Student: DEAC George Antoniu, anul III, Robotică, Facultatea IIR

Conducător științific: S.l. dr. ing. Andrei Mario Ivan

Autor corespondent: DEAC George Antoniu

10. Stand demonstrativ pentru controlul în buclă al unui motor de curent continuu cu perii colectoare.

Studenti: NASTASE Robert-Paul, DEAC George Antoniu, anul III, Robotică, Facultatea IIR

Conducător științific: As. dr. ing. Cozmin Cristoiu

Autor corespondent: NASTASE Robert-Paul

11. Celulă robotizată de paletizare, înfoliere și etichetare integrând un robot de tip braț articulată echipat cu un efector vacuumatic multifuncțional.

Student: ICĂ Sebastian-Ionuț, Anul IV, Robotică, Facultatea IIR

Conducător științific: Prof. dr. ing. Adrian Nicolescu

Autor corespondent: ICĂ Sebastian-Ionuț

12. Proiectarea prin analiză și simulare a efectorului de paletizare multifuncțional cu care este echipat un robot ABB IRB 460 și identificarea soluțiilor de îmbunătățire a comportării statice și dinamice a acestuia.

Student: ICĂ Sebastian-Ionuț, Anul IV, Robotică, Facultatea IIR

Conducător științific: Prof. dr. ing. Cristina Pupaza, Prof.dr.ing. Adrian Nicolescu, As.drd.ing. Tudor George Alexandru

Autor corespondent: ICĂ Sebastian-Ionuț

13. Simulări de dinamică explicită privind comportarea la impact a cutiilor de carton din aplicația robotizată de paletizare, înfoliere și etichetare a unor cutii de carton.

Student: ICĂ Sebastian-Ionuț, Anul IV, Robotică, Facultatea IIR

Conducător științific: Prof. dr. ing. Cristina Pupaza, Prof.dr.ing. Adrian Nicolescu

Autor corespondent: ICĂ Sebastian-Ionuț

14. Cercetări privind comportarea statică pentru diferite materiale folosite la separatoarele din celula de paletizare, înfoliere și etichetare a unor cutii de carton.

Student: ICĂ Sebastian-Ionuț, Anul IV, Robotică, Facultatea IIR

Conducător științific: Prof. dr. ing. Cristina Pupaza, Prof.dr.ing. Adrian Nicolescu, As.drd.ing. Tudor George Alexandru

Autor corespondent: ICĂ Sebastian-Ionuț

15. Cercetări privind fenomenele termodinamice în cazul procedurii de tăiere cu laser și consecințele acestora asupra preciziei pieselor de caroserie din domeniul auto.

Student: BILEA Irina, Anul IV Robotică, Facultatea IIR

Conducător științific: Prof. dr. ing. Cristina Pupaza, Prof.dr.ing. Adrian Nicolescu, As.drd.ing. Tudor George Alexandru

Autor corespondent: BILEA Irina

16. Studiu privind comportarea cinematică și dinamică a robotului ABB-IRB 660 și a efectorului cu care este echipat.

Student: ȚELEA Laurențiu-Virgil, anul IV Robotică, Facultatea IIR

Conducător științific: Prof. dr. ing. Cristina Pupaza, Conf.dr.ing. Florea Dorel Anania, As.drd.ing. Tudor George Alexandru

Autor corespondent: ȚELEA Laurențiu-Virgil

17. Implementarea conceptului de “Physical Internet” în logistică prin containere de tip PI.

Student: SCUTELNICU Petru, Anul IV Industrial Engineering, Facultatea IIR

Conducător științific: Prof. dr. ing. Cristina Pupaza

Autor corespondent: SCUTELNICU Petru

18. Studiul amprentei foilor separatoare din aplicația de paletizare a stivelor cu farfurii din plastic de două tipuri - dimensiuni prin simulări de dinamică explicită.

Student: MANGEAC Rosmin, Anul IV Robotică, Facultatea IIR

Conducător științific: Prof. dr. ing. Cristina Pupaza, S.l. dr.ing. Robert IACOB

Autor corespondent: MANGEAC Rosmin

19. Analiza 2D a distribuțiilor de temperaturi pentru un motor de curent continuu fără perii colectoare

Student: PESCARU Radu - Vlad, Anul II Robotica, Facultatea IIR

Conducător științific: As.drd.ing. Tudor George Alexandru

Autor corespondent: PESCARU Radu - Vlad

20. Analiza in regim tranzitoriu a unei frâne electromagnetice din cadrul unui servomotor de curent alternativ.

Student: DUMA Vasile Cristian anul II, Robotica, Facultatea IIR

Conducător științific: As.drd.ing. Tudor George Alexandru

Autor corespondent: DUMA Vasile Cristian